# CONSERVATION LAWS IN THE MODELING OF FLUIDS PUMPED IN PIPES: ANALYTICAL AND NUMERICAL RESULTS

Marco Fenaroli

Relatore: Prof. Rinaldo M. Colombo Correlatore: Prof. Alessandro Musesti

16 Dicembre 2013

• Gas/Vapore Comprimibile non Viscoso

- $\rho$  = Densità di Massa
- q = Densità di Quantità di Moto

- Gas/Vapore Comprimibile non Viscoso
- Isotermo/Isoentropico

- ho~=~ Densità di Massa
- q = Densità di Quantità di Moto

- Gas/Vapore Comprimibile non Viscoso
- Isotermo/Isoentropico
- Tubo di Sezione Costante



- Gas/Vapore Comprimibile non Viscoso
- Isotermo/Isoentropico
- Tubo di Sezione Costante
- Equazione di stato

$$egin{aligned} & p(
ho)\in \mathcal{C}^2(\mathbb{\dot{\mathbb{R}}^+};\mathbb{R}^+) \ & p'(
ho)>0, p''(
ho)\geq 0, \ orall 
ho\in\mathbb{\ddot{\mathbb{R}}^+} \end{aligned}$$

$$\begin{array}{ccc} \boxed{\gamma = 1} & p(\rho) &= \rho c^2 \\ \hline \gamma > 1 & p(\rho) &= p_* \left(\frac{\rho}{\rho_*}\right)^{\gamma} \end{array}$$

- Gas/Vapore Comprimibile non Viscoso
- Isotermo/Isoentropico
- Tubo di Sezione Costante
- Equazione di stato
- Conservazione della Massa

$$\partial_t \rho + \partial_x q = 0$$

- Gas/Vapore Comprimibile non Viscoso
- Isotermo/Isoentropico
- Tubo di Sezione Costante
- Equazione di stato
- Conservazione della Massa
- Conservazione della Quantità di Moto

$$\partial_t \rho + \partial_x \left( \frac{q^2}{\rho} + p(\rho) \right) = 0$$

- Gas/Vapore Comprimibile non Viscoso
- Isotermo/Isoentropico
- Tubo di Sezione Costante
- Equazione di stato
- Conservazione della Massa
- Bilancio della Quantità di Moto
- Compressore



• Liquido Incomprimibile non Viscoso

- A = Sezione Bagnata
- Q = Portata Volumetrica

- Liquido Incomprimibile non Viscoso
- Tubo di Sezione Costante



- Liquido Incomprimibile non Viscoso
- Tubo di Sezione Costante
- Legge di Pressione

$$egin{aligned} & eta(A)\in C^2(\mathring{\mathbb{R}}^+;\mathbb{R}^+) \ & eta'(A)>0,\, eta'(A)\geq 0,\, orall A\in \mathring{\mathbb{R}}^+ \end{aligned}$$

- Liquido Incomprimibile non Viscoso
- Tubo di Sezione Costante
- Legge di Pressione
- Conservazione della Massa

$$\partial_t A + \partial_x Q = 0$$

- Liquido Incomprimibile non Viscoso
- Tubo di Sezione Costante
- Legge di Pressione
- Conservazione della Massa
- Conservazione della Quantità di Moto

$$\partial_t Q + \partial_x \left( \frac{Q^2}{A} + p(A) \right) = 0$$

- Liquido Incomprimibile non Viscoso
- Tubo di Sezione Costante
- Legge di Pressione
- Conservazione della Massa
- Conservazione della Quantità di Moto
- Preissmann Slot

```
\begin{array}{c} \mathsf{Modifica} \ p(A) \\ \Downarrow \\ \mathsf{Modifica} \ \mathsf{Sezione} \ \mathsf{Tubo} \\ \downarrow \\ \mathsf{Apertura} \ \mathsf{Parte} \ \mathsf{Alta} \ \mathsf{Tubo} \end{array}
```



$$p(h) = g \begin{cases} \frac{1}{3k}h^3 & 0 \le h \le h_1 \\ rh^2 - kr^2h + \frac{1}{3}k^2r^3 & h_1 < h \le h_2 \\ -\frac{1}{3k}h^3 + \frac{2}{k}rh^2 + (\pi - \frac{4}{k})r^2h + \\ + \left(\frac{1}{3}k^2 + \frac{\pi^3}{24k}\right)r^3 & h_2 < h \le h_P \\ \frac{1}{2}w_Ph^2 + (\pi r^2 - 2rw_P + \frac{k}{4}w_P^2)h + \\ -\pi r^3 + 2r^2w_P - \frac{k}{2}rw_P^2 + \frac{k^2}{4}w_P^3 & h_P < h \end{cases}$$
$$h(A) = \begin{cases} \sqrt{kA} & 0 \le A \le A_1 \\ \frac{1}{2r}A + \frac{k}{2}r & A_1 < A \le A_2 \\ 2r - \sqrt{k(\pi r^2 - A)} & A_2 < A \le A_P \\ \frac{1}{w_P}A - \frac{\pi}{w_P}r^2 - \frac{k}{4}w_P + 2r & A_P < A \end{cases}$$

con  $k = 2 - \frac{\pi}{2}$ ,  $h_1 = kr$ ,  $h_2 = \frac{\pi}{2}r$ 

- Liquido Incomprimibile non Viscoso
- Tubo di Sezione Costante
- Legge di Pressione
- Conservazione della Massa
- Bilancio della Quantità di Moto
- Preissmann Slot
- Pompa



• Conservazione della Massa

 $q_l-q_r=0$ 

• Conservazione della Massa

$$q_l-q_r=0$$

- Conservazione della Massa
- Bilancio della Quantità di Moto

 $P(\rho_l, q_l) - P(\rho_r, q_r) = J(H) \implies P(\rho, q)$ : Pressione Dinamica

- Conservazione della Massa
- Bilancio dell'Energia

 $F(\rho_l, q_l) - F(\rho_r, q_r) = K(H) \implies F(\rho, q)$ : Flusso di Entropia

- Conservazione della Massa
- Bilancio della Quantità di Moto

$$\Psi_{1}: \begin{cases} q_{l} - q_{r} = 0 \\ \frac{q_{l}^{2}}{\rho_{l}} + p(\rho_{l}) - \frac{q_{r}^{2}}{\rho_{r}} - p(\rho_{r}) = \rho g H \end{cases}$$

- Conservazione della Massa
- Bilancio dell'Energia

$$\Psi_{2}: \begin{cases} q_{l} - q_{r} = 0 \\ \frac{q_{l}}{\rho_{l}} \left(\frac{q_{l}^{2}}{2\rho_{l}} + \rho_{l} \int_{\rho^{*}}^{\rho_{l}} \frac{p'(r)}{r} dr\right) - \frac{q_{r}}{\rho_{r}} \left(\frac{q_{r}^{2}}{2\rho_{r}} + \rho_{r} \int_{\rho^{*}}^{\rho_{r}} \frac{p'(r)}{r} dr\right) = qgH$$

- Conservazione della Massa
- Bilancio della Quantità di Moto

$$\Psi_1: \left\{ \begin{array}{rcl} q_l - q_r & = & 0\\ \frac{q_l^2}{\rho_l} + p(\rho_l) - \frac{q_r^2}{\rho_r} - p(\rho_r) & = & \rho g H \end{array} \right.$$

- Conservazione della Massa
- Bilancio dell'Energia

$$\Psi_{2}: \begin{cases} q_{l} - q_{r} = 0 \\ \frac{q_{l}}{\rho_{l}} \left(\frac{q_{l}^{2}}{2\rho_{l}} + \rho_{l} \int_{\rho^{*}}^{\rho_{l}} \frac{p'(r)}{r} dr\right) - \frac{q_{r}}{\rho_{r}} \left(\frac{q_{r}^{2}}{2\rho_{r}} + \rho_{r} \int_{\rho^{*}}^{\rho_{r}} \frac{p'(r)}{r} dr\right) = qgH$$

• Shock e Soluzioni Deboli

- ✓ Interazioni Shock-Pompa  $\Rightarrow$  Problemi Costruttivi
- ✓ Formulazione Debole
- ✓ Condizioni di Rankine-Hugoniot

- Shock e Soluzioni Deboli
- Problema di Riemann

$$\left\{egin{array}{ll} \partial_t 
ho_i + \partial_x q_i &= 0 \ \partial_t q_i + \partial_x \left(rac{q_i^2}{
ho_i} + p(
ho_i)
ight) &= 0 & i \in \{l,r\} \ (
ho_i, q_i)(0, x) &= (\overline{
ho}_i, \overline{q}_i) \end{array}
ight.$$

Nei Tubi  $\Rightarrow$  Lax, 1956

- Shock e Soluzioni Deboli
- Problema di Riemann
- Problema di Cauchy

- ✓ Soluzione Debole  $\Rightarrow$  Mappa  $u \in C^0([0, T]; \overline{u} + L^1)$
- ✓ Condizione al Giunto Verificata per q.o.  $t \in \mathbb{R}^+$
- ✓ Entropia-Flusso di Entropia ⇒ Selezione Soluzione

Nei Tubi  $\Rightarrow$  Bressan, 1995

- Shock e Soluzioni Deboli
- Problema di Riemann
- Problema di Cauchy
- Condizioni al Giunto

$$\begin{cases} \partial_t \rho_l + \partial_x q_l &= 0\\ \partial_t q_l + \partial_x \left(\frac{q_l^2}{\rho_l} + p(\rho_l)\right) &= 0\\ \partial_t \rho_r + \partial_x q_r &= 0\\ \partial_t q_r + \partial_x \left(\frac{q_r^2}{\rho_r} + p(\rho_r)\right) &= 0\\ q_l - q_r &= 0\\ P(\rho_l, q_l) - P(\rho_r, q_r) &= J(H) \end{cases}$$

- Shock e Soluzioni Deboli
- Problema di Riemann
- Problema di Cauchy
- Condizioni al Giunto
- Teorema Ipotesi
- $\checkmark$  f sufficientemente regolare
- ✓ Autovalori di  $Df_i(\overline{u})$ :  $\lambda_1(\overline{u}) < 0 < \lambda_n(\overline{u})$
- 🗸 Mappa con

$$\det[D_{I}\Psi(\overline{u})r_{2}^{I}(\overline{u}_{I}) \qquad D_{r}\Psi(\overline{u})r_{2}^{r}(\overline{u}_{r})] \neq 0$$

$$\Downarrow$$

- Shock e Soluzioni Deboli
- Problema di Riemann
- Problema di Cauchy
- Condizioni al Giunto
- Teorema Tesi

- $\exists \delta, L > 0$  e Mappa  $S : [0, +\infty[ \times \mathcal{D} \mapsto \mathcal{D} \text{ t.c.}]$ 
  - DOMINIO:  $\mathcal{D} \supseteq \{ u \in \overline{u} + L^1 : TV(u) < \delta \};$
  - **2** SEMIGRUPPO:  $\forall u \in D, S_0 u = u, \forall s, t \ge 0$ :  $S_s S_t u = S_{s+t} u$
  - LIPSCHITZIANITÀ in  $L^1$ :  $\forall u, w \in \mathcal{D}, \forall s, t \ge 0$ :  $\|S_t u - S_s w\|_{L^1} \le L \cdot (\|u - w\|_{L^1} + |t - s|)$
  - $u \in D$  Costante a Tratti  $\rightarrow S_t u \equiv$  Soluzione Problemi di Riemann Centrati nei Punti di Salto

# Integrazioni Numeriche

• Algoritmi

Parametri

$$\begin{array}{c}
 Lax-Friedrichs \Rightarrow Parte Convettiva \\
\hline
 Eulero Esplicito \Rightarrow Parte Sorgente \\
\hline
 Metodo di Newton \Rightarrow Giunto \\
\hline
 (t_{j},y_{j}) \\
\hline
 (t$$

- 1

#### Integrazioni Numeriche

- Algoritmi
  - Controllo Conservazione
  - Stima dell'Errore il L<sup>1</sup>



### Integrazioni Numeriche - Algoritmi

dx = 0.05









### Integrazioni Numeriche - Algoritmi

dx = 0.01









### Integrazioni Numeriche - Algoritmi

dx = 0.002









Gas - Compressore

#### Gas - Turbina

#### Gas - Periodicità

#### Gas - Transitorio Iniziale

Liquido - Transitorio Iniziale con Attrito

Liquido - Transitorio Iniziale con Attrito

## Integrazioni Numeriche - Conclusioni

- ✓ Quattro modelli 1D che descrivono la dinamica di fluidi pompati in tubi
- $\checkmark\,$  Effetto della pompa su quantità di moto o energia totale del fluido
- ✓ Tempi di calcolo dell'ordine di minuti e memoria richiesta di pochi Mega
- $\checkmark$  Modello competitivo con quelli che prevedono una descrizione 3D

## Integrazioni Numeriche - Conclusioni

- ✓ Quattro modelli 1D che descrivono la dinamica di fluidi pompati in tubi
- $\checkmark$  Effetto della pompa su quantità di moto o energia totale del fluido
- ✓ Tempi di calcolo dell'ordine di minuti e memoria richiesta di pochi Mega
- $\checkmark$  Modello competitivo con quelli che prevedono una descrizione 3D

#### Possibili Sviluppi Futuri

- ✓ Confronto tra risultati sperimentali e numerici
- ✓ Stima dei parametri per la taratura del modello
- ✓ Controllo Ottimale dei transitori della pompa

#### $\mathsf{GRAZIE} \text{ per } \mathsf{I'ATTENZIONE}$

